

OBSAH

1	ÚVOD A ABSTRAKT PRÁCE	5
2	TEZE HABILITAČNÍ PRÁCE	7
2.1	Popis cílů	8
2.2	Umělá neuronová síť jako univerzální aproximátor	9
2.3	Experimentální identifikace dynamických systémů pomocí dopředných vícevrstvých umělých neuronových sítí	12
2.4	Po částech lineární neuronový model systému	14
3	OBSAH HABILITAČNÍ PRÁCE	17
4	ODBORNÝ ŽIVOTOPIS AUTORA	18
	POUŽITÁ LITERATURA A ZDROJE	20
	RELEVANTNÍ PUBLIKAČNÍ AKTIVITY AUTORA	23
	SEZNAM OBRÁZKŮ	25
	SEZNAM POUŽITÝCH SYMBOLŮ A ZKRATEK	26